

MV-DLS1300P 激光振镜立体相机

MV-DLS1300P 型号激光振镜立体相机采用高均匀性激光搭配高精振镜技术，双目结合高分辨率彩色成像系统，内置高鲁棒性 3D 图像处理算法，提供亚毫米级测量精度，生成高质量 RGB-D 图像。相机特别适用于大范围远距离料框抓取场景。



RoHS

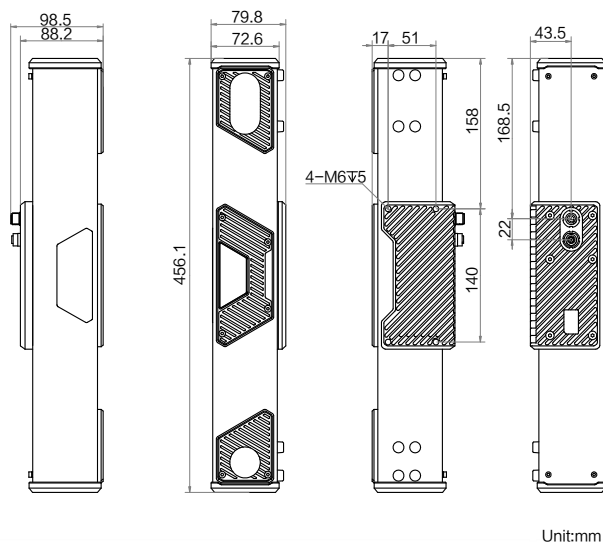
功能特性

- 定制化光学系统，成像质量优异
- 高均匀性激光，点云完整细腻
- 多核并行处理架构，处理效率高
- RGB、深度图同步对齐，二次开发方便快捷
- 高强度碳纤维设计，稳定性高
- 超大视野设计，适合远距离应用

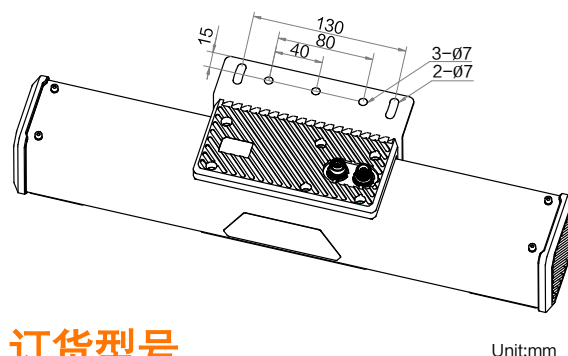
行业应用

料框抓取

外形尺寸



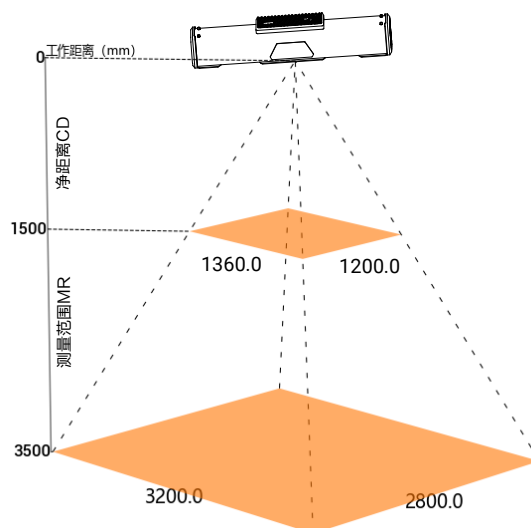
安装支架轴视图



订货型号

MV-DLS1300P

测量范围视图



技术参数

参数	型号	MV-DLS1300P
		激光振镜立体相机
性能		
近视场		1360 mm × 1200 mm@1500 mm
典型视场		2200 mm × 2000 mm@2500 mm
远视场		3200 mm × 2800 mm@3500 mm
净距离 (CD)		1500 mm
测量范围 (MR)		2000 mm
Z 轴重复精度 ¹		0.3 mm@2500 mm
VDI/VDE 精度 ²		0.4 mm@2500 mm
分辨率		3200 × 2400@RGB 图 1440 × 1152@深度图
采集时间		0.4 ~ 0.9 s
出图延迟时间		0.9 ~ 1.6 s
数据类型		原始图 (黑白+彩色), 深度图, RGB-D 图
电气特性		
数据接口		Gigabit Ethernet (1000Mbit/s)
数字 I/O		12-pin M12 接口提供供电和 I/O, 3 路光耦隔离输入 (Line 0/3/6), 3 路光耦隔离输出 (Line 1/4/7)
供电		24 VDC
典型功耗		16 W@24 VDC
结构		
外形尺寸		456.1 mm × 79.8 mm × 98.5 mm
重量		约 1.5 kg
IP 防护等级		IP65
温度		工作温度-10 ~ 45℃, 储藏温度-30 ~ 80℃
湿度		20% ~ 85%RH 无冷凝
激光性能		
激光安全等级		Class 2
波长		638 nm
一般规范		
软件		RobotPilot, HiViewer
操作系统		Windows 7/10 32/64bits, Windows 11 64bits
认证		RoHS

¹深度值测量 100 次的标准差, 测量目标为陶瓷板。

²测量目标为直径 50 mm、球间距 180 mm 的陶瓷双球。